



Slankusis robotas juda keliu, prisikabinęs prie vieno iš kelio kraštų. Šis robotas geba atlikti keturias komandas:

PRADĖTI – įjungia variklį ir pradeda judėti į priekį ta kelio puse, kurioje stovi.

JUDĖTI – juda toliau ta pačia kelio puse.

PEREITI – pereina į kitą kelio pusę ir juda į priekį toliau.

SUSTOTI – sustoja.

Komanda **PRADĖTI** vykdoma bet kurioje vietoje, kur stovi robotas. Kiekviena kita komanda pradedama vykdyti nuo to momento, kai robotas prasiunčia pro tamsų magnetinį kontrolės punktą. Pilkieji apskritimai nurodo vietas, kuriose robotas gali sustoti.

Slankusis robotas
vykdo šią programą:

PRADĖTI

PEREITI

JUDĖTI

JUDĖTI

JUDĖTI

SUSTOTI

**Kurioje vietoje
sustos robotas?**

